

**SMIV  
2017**

**Smart Mobility and Intelligent Vehicle**  
**Conférence Annuelle VEDECOM**

**8&9 NOVEMBRE**

**Mercredi 8 novembre**  
de 13h à 17h30



**Jeudi 9 novembre**  
de 8h00 à 17h00

**INSTITUT  
VEDECOM**  
DU VÉHICULE DÉCARBONÉ ET  
COMMUNICANT ET DE SA MOBILITÉ

**CCI Versailles**

 **21, Avenue de Paris,**  
**78000 Versailles**

## **Programme du mercredi 8 novembre 2017**

**13h00 : Café d'accueil**

**13h15 - 13h30**      **Introduction, Luc MARBACH**, Directeur Général de VEDECOM  
**Féthi BEN OUEZDOU**, Directeur Scientifique, General Chair

### **Session 1: Pedestrian vs Autonomous Vehicules**

Detection, Tracking, Physical and Sociological Interactions with Autonomous Vehicles  
Chairs : **Guillaume BRESSON & Sami KRAIEM**, chercheurs VEDECOM

**13h30 – 14h30**      **Pedestrian detection and tracking: new artificial intelligence methods**  
**Thierry CHATEAU**, Professeur à l'Institut Pascal

**14h30 – 14h55**      Pedestrian detection and behaviors modelling in Urban environment  
**Dominique VAUFREYDAZ**, Maître de Conférences à l'Univ. Grenoble Alpes/Inria/LIG

**14h55 – 15h20**      Exploring new perspectives of Deep Learning for Pedestrian Detection  
**Ujjwal**, Doctorant au sein de VEDECOM

**15h20 – 15h45**      Dissociation between sensorimotor & cognitive processes during pedestrian path planning  
**Halim HICHEUR**, Chercheur à l'Université de Fribourg

**15h45 – 16h00 : Pause café**

**16h00 – 16h25**      Socio-cognitive dynamics of the street-crossing decision-making in a naturalistic environment  
**Stéphanie COEUGNET-CHEVRIER**, Chercheur au sein de VEDECOM

**16h25 – 16h55**      "Passant" Figures and Novel Mobilities  
**Pascal AMPHOUX**, Professeur et Architecte à l'ENS d'Architecture de Nantes

**16h55 – 17h20**      Cooperative Perception and Communication for Protection of Vulnerable Road Users  
**Pierre MERDRIGNAC**, Chercheur au sein de VEDECOM

# Programme du jeudi 9 novembre 2017

8h00 : Café d'accueil

## Session 2: Big Data and Novel Mobilities

Challenges on Big data collecting, analysis and associated Learning Methods

Chairs: **Bertrand LEROY & Mohamed-Cherif RAHAL**, Chercheurs VEDECOM

**8h30 – 9h30**                    **Introduction to Deep Learning and its applications to Smart Mobility**  
**Ludovic DENOYER**, Professeur à l'UPMC

**9h30 – 9h55**                    Data and Algorithms for Urban mobility  
**Dominique BARTH**, Professeur à l'UVSQ

**9h55 – 10h20**                Data collecting and processing for autonomous driving applications  
**Steve PECHBERTI**, Chercheur au sein de VEDECOM

**10h20 – 10h40 Pause**

**10h40 – 11h05**                Trusted and Secure Communications in a Vehicular Mesh networks  
**Jun ZHANG**, Professeur à **Telecom Paris Tech**

**11h05 – 11h30**                Moove - Data modeling obtained from sensor raw data, used in perception algorithms  
**Gildas Thiolon**, Ingénieur de Recherche au sein de VEDECOM

**11h30 – 11h55**                Mobility analysis in public transport with Smart Card Data  
**Latifa OUKHELLOU**, Directrice de Recherche à l'**IFSTTAR**

**11h55 – 12h20**                Legal requirements for personal data protection  
**Myriam HOFFLER**, Doctorante au sein de VEDECOM

**12h30 - 14h : Cocktail déjeunatoire**

## Session 3: Experimentations

Autonomous Vehicles Experimentation Trends

Chair: **Sébastien GLASER**, Chef de projet Véhicule à Conduite Déléguée VEDECOM

**14h00 - 15h00**                **Ambarella/VisLab perception technology for Autonomous Driving**  
**Alberto BROGGI**, VisLab General Manager & Professeur à l'**Université de Parme**

**15h00 - 15h10**                SMIV'2017 Synthesis and Future  
**Féthi BEN OUEZDOU**, Directeur Scientifique & General Chair

**15h10 - 17h00**                **VEDECOM Demonstrations**

- **Multi-sensor fusion for obstacle detection and tracking**    Emmanuel Doucet, Hatem Hajri, Hoang-Lan Pham
- **Heterogeneous data visualization from autonomous vehicle for perception algorithms design**    Gildas Thiolon
- **Cooperative ITS – G5 platform for V2V and V2I Field Tests**    Mattia Minelli
- **Wizard of Oz vehicle : a mobile laboratory for automated driving studies**    Mercedes Bueno Garcia, Ebru Dogan
- **Optimal use of connected and automated demand-responsive transit**    Wilco Burghout, Nadège Faul
- **ALTAÏR project, a machine learning approach for human mobility inference**    Guilhem Sanmarty, Sami Kraiem

[Pour vous inscrire cliquez-ici](#)